

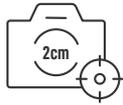


# FJD Trion™ P1

ESCÁNER LIDAR

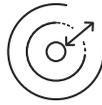
# NUEVAS DIMENSIONES SE DESPLEGAN

Si usted es un profesional experimentado de escaneo láser o simplemente tiene curiosidad de 3D. Con un paseo el sitio con el Pile permite digitalizar su entorno de forma rápida y precisa.



## Precisión relativa

Hasta 2 cm\*



## Rango de escaneo

40 m @ 10% de reflectividad  
70 m @ 80% de reflectividad



## LIDAR FOV

360° × 59°



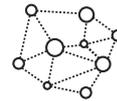
## Puntos por segundo

200,000



## Ligero y portátil

1 kg / 2.2 lbs



## Nube de puntos en tiempo real

Visualice mientras escanea

## Captura fácil de la realidad

### Interior, exterior, subterráneo, todo el día

La potente tecnología SLAM permite que el PI funcione bajo de luz solar, en la noche, y los lugares que pueden ser inaccesibles con los métodos tradicionales.



### Compacto pero poderoso

El peso de PI solo 1 kg o un poco más de 2 libras, puede poner en una bolsa de mensajero y puede funcionar todo el día con sencillos cambios de batería, recreando su entorno en minutos.



# RECONSTRUYE LO QUE VE

La tecnología SLAM avanzada no tiene por qué costar una fortuna. No más calibración de instrumentos complicada ni largos flujos de trabajo que procesan datos de nubes de puntos. El diseño plug-and-play y el precio accesible del P1 le permiten explorar una creatividad ilimitada, optimizar el procesamiento de datos y digitalizar activos con facilidad.

## Flujo de trabajo



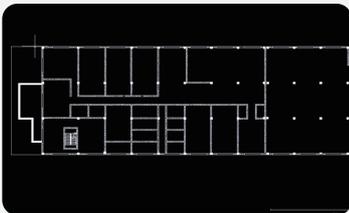
### Captura

Camina y escanee con P1, mientras visualiza los datos de la nube de puntos con el tiempo real en su dispositivo móvil a través de FJD Trion Scan.



### Analizar

El P1 produce formatos de datos de nubes de puntos universales en las, pcd, pts y ply. La relación de tiempo de escaneo a posprocesamiento es de aproximadamente 3:1.



### Entregar

Genere entregables como mapas de contornos, cálculos de distancia, área y volumen, planos de planta, análisis de árboles y bosques y modelos 3D como BIM, DEM y malla 3D.

## Múltiples configuraciones

### Cámara

Capture vídeos RGB con la cámara.



### RTK

Generar datos de nubes de puntos georreferenciados.



# Escenarios de aplicación



## Especificaciones

Peso	1 kg (excluyendo cámara y placa base)	Fuente de energía	Batería de agarre recargable
Dimensiones	160 × 120 × 270 mm (sin cámara) Hasta	Suministro eléctrico	10.8 V, 3 A
Precisión relativa	2 cm* <small>*Probado en condiciones experimentales</small>	Interfaz de alimentación	Tipo C
Rango de exploración	40 m @10% de reflectividad 70 m @80% de reflectividad	Transmisión de datos	USB-2.0
láser longitud de onda	905 nm	Consumo de energía	12 W (Sólo escáner)
Calificación láser	Clase de seguridad ocular I	Duración de la batería	2h (batería de agarre, temperatura ambiente, Sólo escáner)
Campo de visión	360° x 59°	Wifi	2.4 GHz
Número de cabezales láser	1	Memoria interna	512 GB
Tarifa de puntos	200,000 puntos/segundo	Temperatura de funcionamiento	-10 C ~ 45 C
Procesamiento de nubes de puntos	Procesamiento en tiempo real	Resolución de la cámara	5760 × 2880 @ 30 fps
Visualización de nube de puntos	Vista previa de la nube de puntos en tiempo real	Campo de visión de la cámara (FOV)	360°

**Comuníquese con su socio de distribución autorizado de FJDynamics local para obtener más información.**

**GeoPosicion S.A.S.**  
"Especialistas en Geoposicionamiento"

## DISTRIBUIDOR AUTORIZADO

- 📍 Bogotá, Carrera 29 # 39B-48, tercer piso
- ☎ 3107956621
- 📱 @geoposicionco
- 🌐 [www.geoposicion.com.co](http://www.geoposicion.com.co)
- ✉ [contactenos@geoposicion.com.co](mailto:contactenos@geoposicion.com.co)